

# SMD50.06x Stepping Motor Drive



RoHS

## Modelli

Modello	Controllo(*)	Fieldbus	Corrente di picco (A)	Corrente nominale (A)	Tensione nominale (Vdc)
SMD50.06LS	SD	-	8.5	6	65
SMD50.06LIM	SD / D / SA / M	Modbus RTU	8.5	6	65
SMD50.06LIC	SD / D / SA / M	CANopen	8.5	6	65
SMD50.06LIP	SD / D / SA / M	Profibus DP	8.5	6	65
SMD50.06LIE	SD / D / SA / M	Modbus TCP/IP	8.5	6	65
SMD50.06HS	SD	-	8.5	6	120
SMD50.06HIM	SD / D / SA / M	Modbus RTU	8.5	6	120
SMD50.06HIC	SD / D / SA / M	CANopen	8.5	6	120
SMD50.06HIP	SD / D / SA / M	Profibus DP	8.5	6	120
SMD50.06HIE	SD / D / SA / M	Modbus TCP/IP	8.5	6	120



\* SD = Step/Dir; D = Diretto; SA = Stand-Alone; M = Misto

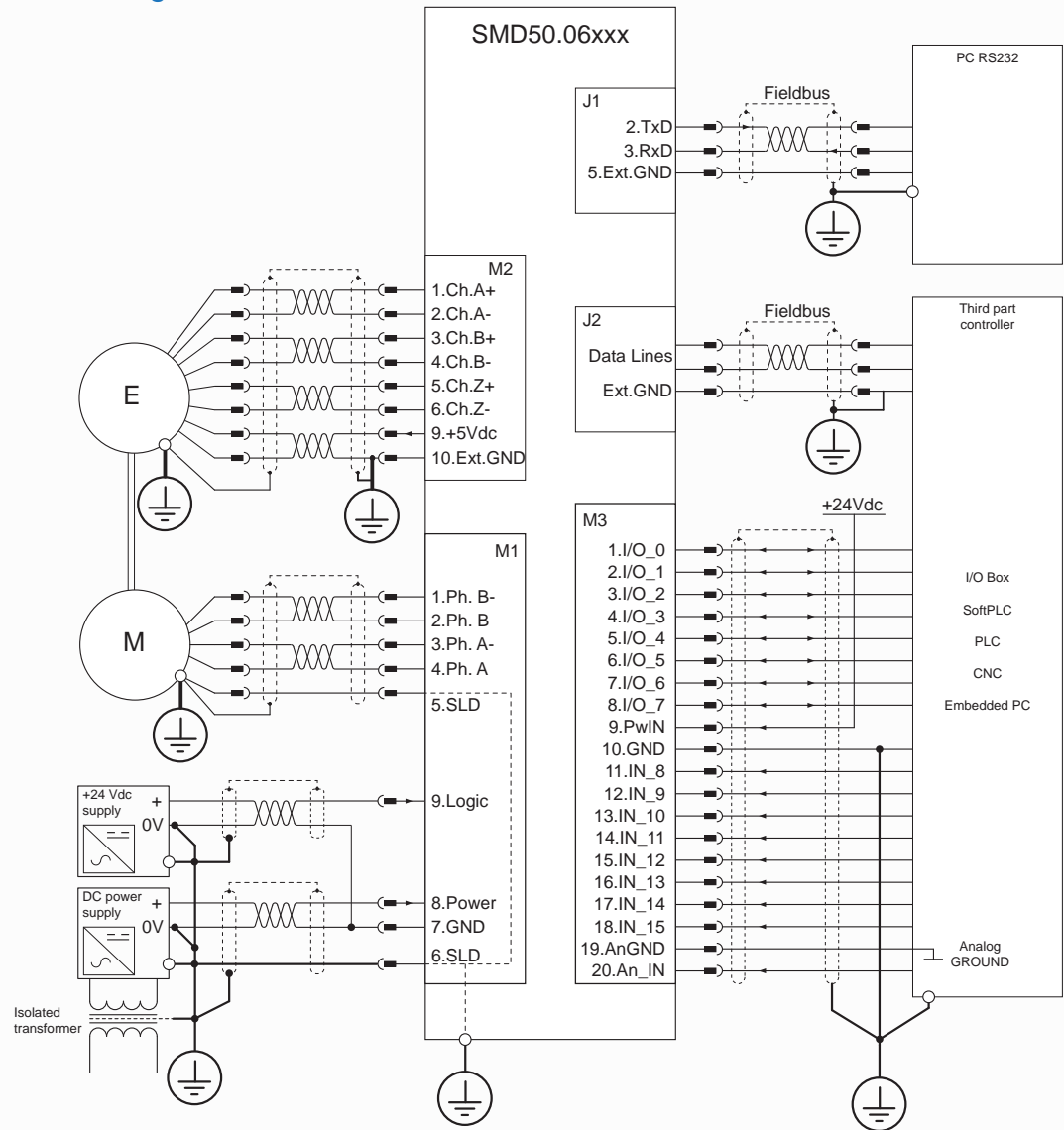
Caratteristiche elettriche		U.M.	SMD50.06Lxx	SMD50.06Hxx
Corrente di uscita	Corrente nominale (sinusoidale)	A <sub>RMS</sub>	6	
	Corrente di picco (A)	A <sub>RMS</sub>	8.5	
	Corrente di BOOST	A <sub>RMS</sub>	12	
Alimentazione Power Supply	Range di tensione	VDC	+24 .. 85	+24 .. 160
	Tensione nominale	VDC	+65	+120
	Corrente RMS	A <sub>RMS</sub>	4	
	Corrente di Picco	A <sub>RMS</sub>	12	
Alimentazione Logic Supply	Range di tensione	VDC	+24 .. 85	+24 .. 160
	Corrente RMS	A <sub>RMS</sub>	0,3	
	Corrente di Picco	A <sub>RMS</sub>	0,6	
Alimentazione Ausiliaria (stadio Input/Output)	Range di tensione	VDC	+24	
	Corrente	A	2,8 max	
Controllo di corrente	Tipo		Bipolare PWM	
	Frequenza	KHz	20 (50 µs)	
	Uscite PWM		Dual MOSFET H-bridges, 20 KHz center-weighted PWM field oriented space-vector modulation	
Ing. digitali general purpose	Numero		8 + 8	
	Tipo		PNP TTL compatibile fino a + 30 VDC	
	Soglia livello "High" / "Low"	VDC	> + 2,2 / < + 0,8	
Out. digitali general purpose	Numero		8	
	Tipo		PNP + 24 VDC	
	Corrente	mA	100 per canale	
	Protezione		Temperatura, cortocircuito	
Ing. digitali di servizio	Numero		8	
	Tipo		NPN/PNP/Line Driver + 5 / + 24 VDC optoisolati	
	Corrente assorbita	mA	8	
	Soglia livello "High" / "Low"	VDC	> + 2,2 / < + 0,8	
	Caratteristiche		Ingressi ad alta velocità	
Ingresso analogico	Numero		1	
	Risoluzione	bit	12	
	Range	VDC	0 .. +10	
Uscita analogica	Numero		1	
	Risoluzione	bit	10	
	Range	VDC	0 .. +10	



**- Il drive SMD50.06 deve essere alimentato con corrente continua, alla tensione specificata nella tabella "Modelli".**  
**- Si consiglia l'utilizzo di un trasformatore e di un convertitore mod. AL1020 o AL2520.**

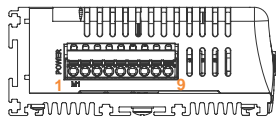
# SMD50.06x Stepping Motor Drive

## Schema di collegamento



Non collegare il secondario del trasformatore a terra.

M1		
Pin	Nome segnale	Descrizione
1	Fase B-	Uscita Fase B-
2	Fase B	Uscita Fase B
3	Fase A-	Uscita Fase A-
4	Fase A	Uscita Fase A
5	Shield	Schermo
6	Shield	Schermo
7	Common Ground	Riferimento di massa delle tensioni di alimentazione DC
8	Power supply	Ingresso DC di alimentazione dello stadio di potenza
9	Logic supply	Ingresso/uscita DC di alimentazione dello stadio di controllo

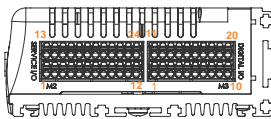


M2		
Pin	Nome segnale	Descrizione
1	Motor encoder A+	Canale A+ encoder motore
2	Motor encoder A-	Canale A- encoder motore
3	Motor encoder B+	Canale B+ encoder motore
4	Motor encoder B-	Canale B- encoder motore
5	Motor encoder Z+	Canale Z+ encoder motore
6	Motor encoder Z-	Canale Z- encoder motore
7	Forward Limit Switch	Finecorsa avanti
8	Backward Limit Switch	Finecorsa indietro
9	V External supply	Uscita per alimentazione encoder 5Vdc@100mA
10	External Common	Comune uscita isolata "V External supply"
11	Aux.encoder A+	Canale A+ encoder ausiliario
12	Aux.encoder B+	Canale B+ encoder ausiliario
13	Encoder output A+	Uscita A+ encoder motore
14	Encoder output A-	Uscita A- encoder motore
15	Encoder output B+	Uscita B+ encoder motore
16	Encoder output B-	Uscita B- encoder motore
17	Encoder output Z+	Uscita Z+ encoder motore
18	Encoder output Z-	Uscita Z- encoder motore
19	Aux.encoder Z+	Canale Z+ encoder ausiliario
20	Aux.encoder Z-	Canale Z- encoder ausiliario
21	AN_Output 0	Uscita analogica 0 (0-10Vdc)
22	Analog Common	Comune I/O analogici
23	Aux.encoder A-	Canale A- encoder ausiliario
24	Aux.encoder B-	Canale B- encoder ausiliario

solo versioni SMD50.06xxx-E22x

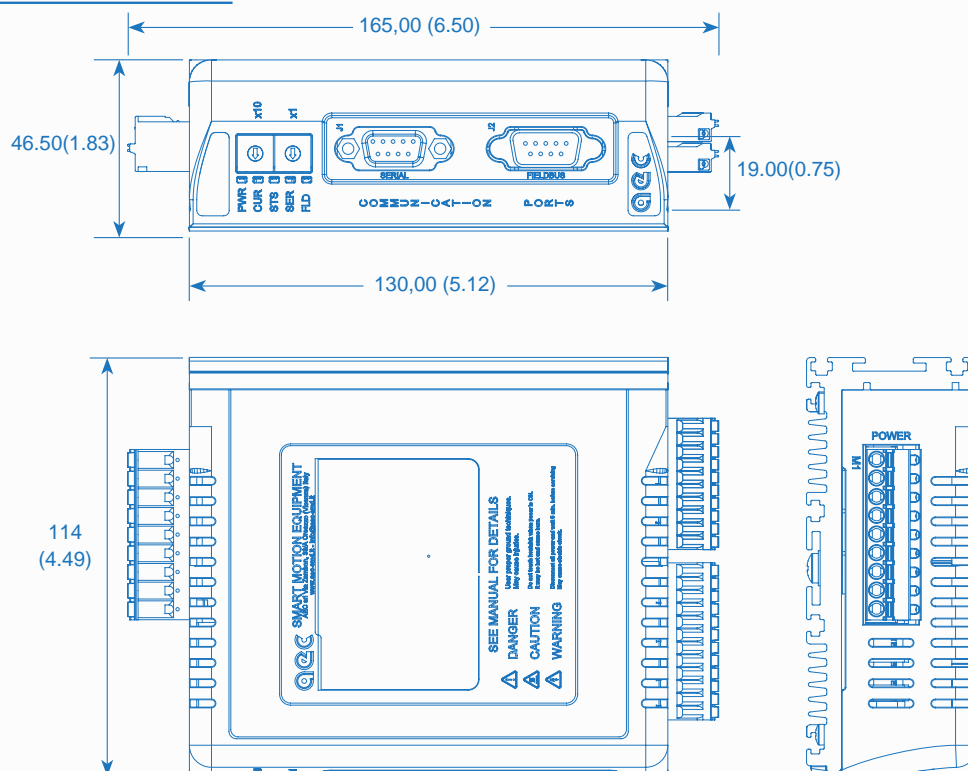
M3		
Pin	Nome segnale	Descrizione
1*	Input/Output 0	Ingresso/Uscita general purpose nr. 0
2*	Input/Output 1	Ingresso/Uscita general purpose nr. 1
3*	Input/Output 2	Ingresso/Uscita general purpose nr. 2
4*	Input/Output 3	Ingresso/Uscita general purpose nr. 3
5*	Input/Output 4	Ingresso/Uscita general purpose nr. 4
6*	Input/Output 5	Ingresso/Uscita general purpose nr. 5
7*	Input/Output 6	Ingresso/Uscita general purpose nr. 6
8*	Input/Output 7	Ingresso/Uscita general purpose nr. 7
9	Power input	Ingresso di alimentazione dello stadio di uscita.
10	Common	Comune ingressi digitali
11	Input 8	Ingresso general purpose nr. 8
12	Input 9	Ingresso general purpose nr. 9
13	Input 10	Ingresso general purpose nr. 10
14	Input 11	Ingresso general purpose nr. 11
15	Input 12	Ingresso general purpose nr. 12
16	Input 13	Ingresso general purpose nr. 13
17	Input 14	Ingresso general purpose nr. 14
18	Input 15	Ingresso general purpose nr. 15
19	Analog Common	Comune I/O analogici
20	AN_Input	Ingresso analogico (0-10Vdc)

solo versioni SMD50.06xxx-E22x



**N.B. : Gli ingressi di finecorsa sono riferiti al comune degli ingressi digitali M3.10**

## Dimensioni meccaniche



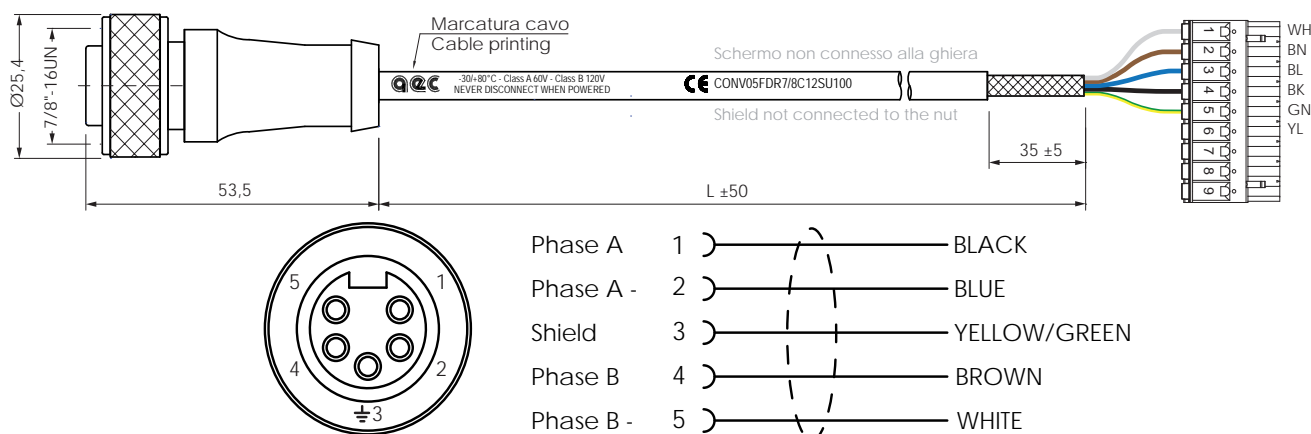
Le dimensioni sono espresse in mm (pollici).

## Connettore DB9 protocollo

J1 (su tutte le versioni)			J2 (se presente)					
MODBUS			CAN-OPEN (SMD50.06xIC-xxx)			PROFIBUS (SMD50.06xIP-xxx)		
DB9 Femmina	pin	Descrizione	DB9 Maschio	pin	Descrizione	DB9 Femmina	pin	Descrizione
	1	Schermo		1	Riservato		1	Schermo
	2	Data TX (RS-232)		2	Linea CAN L		2	Riservato
	3	Data RX (RS-232)		3	CAN_GND		3	B Line red (positivo)
	4	Non collegato		4	Riservato		4	Riservato
	5	Comune		5	CAN Shield (schermatura)		5	DGND (Massa digitale)
	6	Out +5V		6	Riservato		6	Out +5V
	7	Data + (RS-485)		7	Linea CAN H		7	Riservato
	8	Data - (RS-485)		8	Riservato		8	A Line green (negativo)
	9	Comune		9	CAN V+ (Out+5V)		9	Riservato

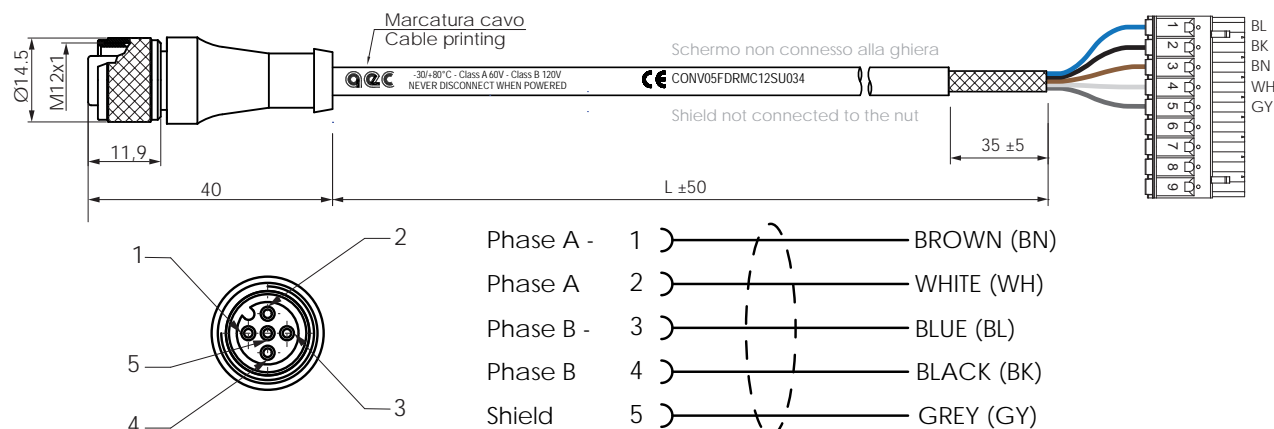
## CAVO 7/8" COLLEGAMENTOMOTORE: CONV05FDR7/8Cxxx

Cavi a posa mobile schermati e per il collegamento di motori stepper AEC delle serie M86SHxx e M110SHxx.



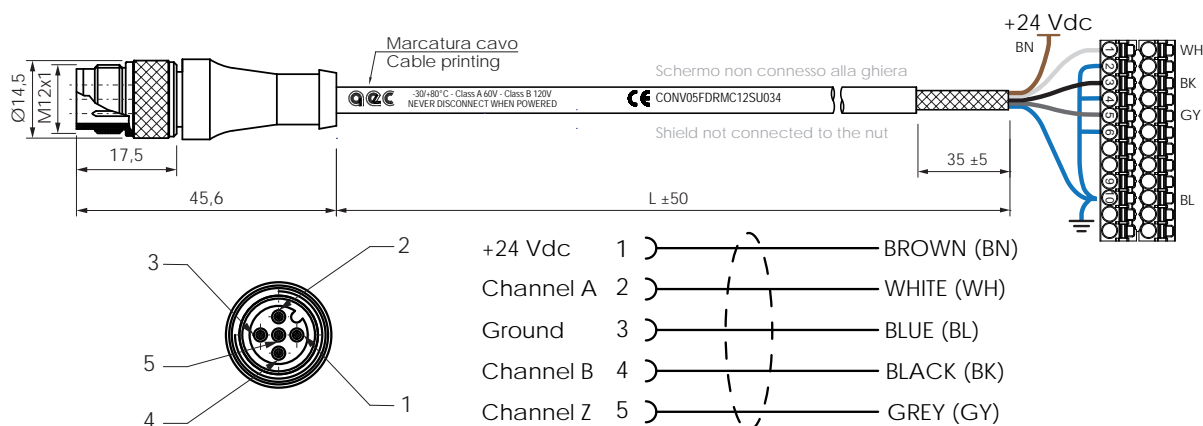
## CAVO M12 COLLEGAMENTO MOTORE: CONV05FDRM12Cxxx

Cavi a posa mobile schermati e per il collegamento di motori stepper AEC delle serie M57SHxx e M60SHxx.



## CAVO M12 COLLEGAMENTO ENCODER PUSH-PULL: CONV05MDRM12Cxxx

Cavi a posa mobile schermati e per il collegamento di encoder integrati AEC.



## CAVO M12 COLLEGAMENTO ENCODER LINE-DRIVER: CONV08FDRM12Cxxx

Cavi a posa mobile schermati e per il collegamento di encoder Line Driver integrati AEC.

